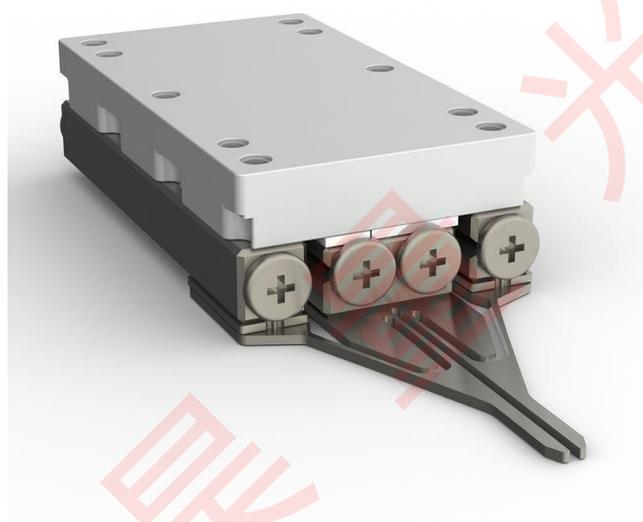


高精度微型电动夹爪

在自动化装配线上对零部件和工具的精确处理,以及在生命科学中对样品的处理和操作是最关键的定位任务。为了满足客户对高精度电动镊子、夹爪和对偶机械爪的需求,推出了由压电马达驱动的高精度微型电动夹爪。



模块化装配是该产品的一个特点,每个微型夹爪均由线性位移平台和夹爪组成。可根据客户需求自由更换。并且可配备位置传感器可对夹持过程和夹口张开进行闭环控制。此外我们的微型平行夹爪可以集成功力传感器,不但可以控制夹口张开,还可控制夹取力。根据客户的不同需求推出的微型夹爪主要包括以下产品:

	AUSG-06	AUSG-1730	AUSGP-17F
Picture			
Opening [mm]	~ 1	1	< 10
Gripping Force [N]	0.3	1	3,5
Jaw Types	Exchangeable (-EX)	Exchangeable (-EX)	

Aunion Tech Co.,Ltd

3rd Floor, F Building, No. 86 Caobao road, Shanghai 200235 P.R. China

Tel: 4006-888-532

Fax: +86-21-34241962

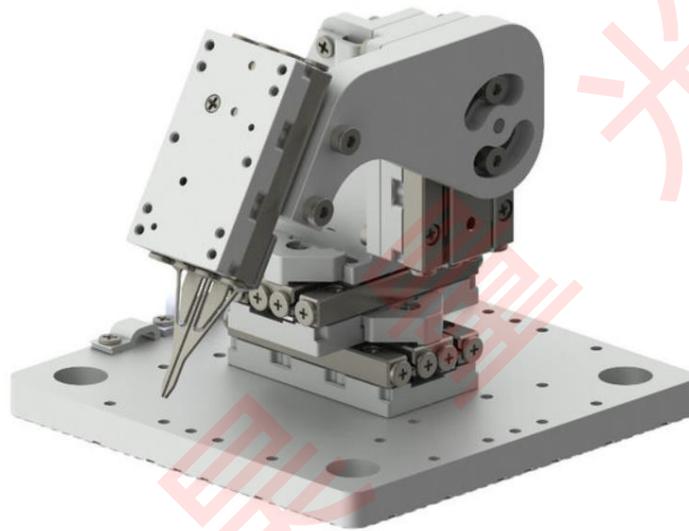
E-Mail: info@auniontech.com

Website: www.auniontech.com

Gripping Time [ms]	100 (open-loop)	< 10	< 10
Gripping Resolution [nm]	< 100 (open-loop)	< 10	< 10

应用示例:

微型夹爪可以组装到多轴位移平台使其变为组装机机器人,可实现精确组装和制造任务。例如:将 AUSG-1730 微型夹爪装配到 XYZ-SLC17: 30 上,组成紧凑的抓取机器人。如下图所示:



Aunion Tech Co.,Ltd

3rd Floor, F Building, No. 86 Caobao road, Shanghai 200235 P.R. China

Tel: 4006-888-532

Fax: +86-21-34241962

E-Mail: info@auniontech.com

Website: www.auniontech.com